

Commissioni degli esami di profitto corso di laurea Magistrale in Ingegneria dell'automazione - a.a. 2024/25

Disciplina	Docente	Anno	Percorsi	Presidente	Componenti	Supplenti	Esperti della materia
Applied mechanics\ 1 st Module: Rigid body dynamics	Vito Cacucciolo	I	R	Mario Massimo Foglia	Vito Cacucciolo		
Applied mechanics\ 2nd Module: Functional design	Mario Massimo Foglia	I	R	Mario Massimo Foglia	Vito Cacucciolo		
Digital Programmable Systems	Martino De Carlo	I	R	Martino De Carlo	Vittorio Passaro	Francesco De Leonardis	
Distributed measurement and Data Acquisition Systems	Attilio Di Nisio	I	CPS	Attilio Di Nisio	Filippo Attivissimo		
Dynamical systems Theory	Mariagrazia Dotoli	I	COMUNE	Mariagrazia Dotoli	Raffaele Carli, Paolo Scarabaggio		Nicola Mignoni, Fabio Mastromarino
Embedded control	Luca De Cicco	I	CPS	Luca De Cicco	Saverio Mascolo		
Estimation and control of dynamical systems	Maria Pia Fanti	I	COMUNE	Maria Pia Fanti	Michele Roccotelli		
Human machine interaction and data visualization	Carmelo Antonio Ardito	I	R	Carmelo Antonio Ardito	Angela Lombardi, Fedelucio Narducci, Tommaso Di Noia		Michelantonio Trizio, Tommaso Colafiglio, Paolo Sorino
Internet of things	Nicola Cordeschi	I	CPS	Nicola Cordeschi	Gennaro Boggia, Luigi Alfredo Grieco, Piro Giuseppe, Cataldo Guaragnella, Domenico Striccoli Alessio Fascista, Giancarlo Sciddurlo, Ilaria Cianci, Arcangela Rago, Adnan Rashid		
Machine learning and artificial intelligence \ modulo 1: machine learning	Angela Lombardi	I	CPS	Angela Lombardi	Tommaso Di Noia		Tommaso Colafiglio
Machine learning and artificial intelligence \ modulo 2: artificial intelligence	Tommaso Di Noia	I	CPS	Tommaso Di Noia			
Optimization and Control	Agostino Marcello Mangini	I	CPS	Agostino Marcello Mangini	Maria Pia Fanti, Maria Asuncion del Cacho Estilles	Roccotelli Michele	
Power electronic converters	Vito Giuseppe Monopoli	I	R	Vito Giuseppe Monopoli	Riccardo Leuzzi	Francesco Cupertino	
Sensors and transducers	Francesco Adamo	I	R	Francesco Adamo	Maurizio Spadavecchia		

Data model identification and intelligent control	David Naso	II	COMUNE	David Naso	Paolo Lino, Guido Maione, Luca De Cicco, Saverio Mascolo, Paolo Roberto Massenio		
Electric drives\1 st Module: Dynamic modeling of electric machines	Giuseppe Leonardo Cascella	II	COMUNE	Giuseppe Leonardo Cascella	Elia Brescia	Francesco Cupertino	
Electric drives\2 nd Module: Control of electric drives	Giuseppe Leonardo Cascella	II	COMUNE	Giuseppe Leonardo Cascella	Elia Brescia	Francesco Cupertino	
Model predictive control	Saverio Mascolo	II	COMUNE	Saverio Mascolo	Luca De Cicco	Fanti Maria Pia	Vito Andrea Racanelli
Robotics\1 st Module: Industrial handling	Paolo Lino	II	COMUNE	Paolo Lino	Luca De Cicco	David Naso	
Robotics\2 nd Module: mobile and field robotics	Luca De Cicco	II	COMUNE	Paolo Lino	Luca De Cicco		